

"^{ローテーション}rot"って何の回転？

村田憲治 (加納高校)

■ rotのイメージがわからないからマクスウェル方程式もよく分らない

電磁気に出てくるマクスウェル方程式

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \\ \text{div} \vec{B} = 0 \\ \text{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \text{rot} \vec{B} = \mu_0 \left(\vec{J} + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \end{array} \right.$$

この2つは、なんとかイメージがわかります。
つまり、『湧き出し』ってのは分かりやすいですね。

でも、この2つはどうもピンときません。
rot、つまり『回転』のイメージがわからないんです。
いったいベクトルの回転って何？

どんな教科書にも書いてあることですが、ベクトル場 $\vec{A} = (A_x, A_y, A_z)$ があるとき、

$$\text{rot} \vec{A} = \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z}, \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x}, \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right)$$

↑
どうして A_z を y で微分するのか？
このマイナスはいったい何なのか？

だいたい、

$$(\text{rot} \vec{A})_x = \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z}$$

なんでこれが『回転』を意味するのかを説明してくれた大学のセンセーはひとりもいませんでした。

大学時代の先生は笑顔(!)をうかべながら、

「 $\text{rot} \vec{A}$ は、ナブラベクトル $\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$ と \vec{A} のベクトル積ですねっ！」なんて言って、

$$\text{rot} \vec{A} = \nabla \times \vec{A} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

とかいう行列式にされて、結局のところベクトル解析でイジメられたっていう苦い記憶しか、僕にはありません。

でも、最近になって(あ〜恥ずかしい) やっと少しイメージがわくようになったのです。

\vec{A} を流速のベクトル場と考えたとき、 $\text{rot} \vec{A}$ は、流体の微小部分の回転の速さのことナノダ

(正確には回転の角速度ベクトル $\vec{\omega}$ と $\text{rot} \vec{A}$ とは、 $\frac{1}{2} \text{rot} \vec{A} = \vec{\omega}$ の関係がある)

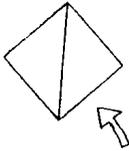
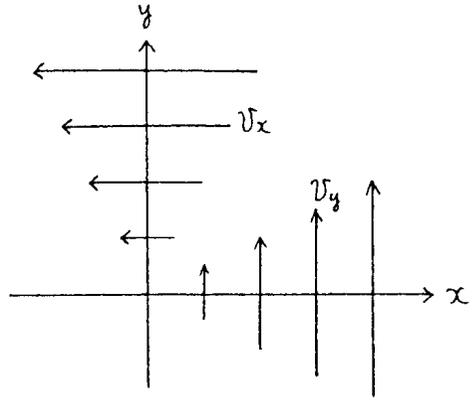
■ 流体の微小部分の回転の角速度を計算してみると

では、具体的にやってみましょう。

例えば、

$$\begin{aligned} v_x &= -ky \\ v_y &= kx \\ v_z &= 0 \end{aligned}$$

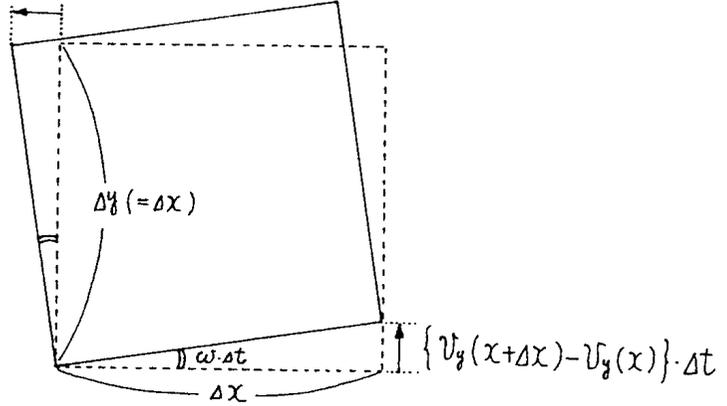
という流速のベクトル場
があったとすると、
流体の微小部分、一辺 Δx
の正方形は、



← こんなふうに
動くわけです。



$$-\{v_x(y+\Delta y) - v_x(y)\} \cdot \Delta t$$



$$\text{図より、} \omega \cdot \Delta t = \frac{v_y(x+\Delta x) - v_y(x)}{\Delta x} \cdot \Delta t \quad \Leftrightarrow \quad \omega \cdot dt = \frac{\partial v_y}{\partial x} \cdot dt \quad \text{①}$$

$$\omega \cdot \Delta t = -\frac{v_x(y+\Delta y) - v_x(y)}{\Delta y} \cdot \Delta t \quad \Leftrightarrow \quad \omega \cdot dt = -\frac{\partial v_x}{\partial y} \cdot dt \quad \text{②}$$

①+②で、 $2\omega = \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y}$ ← なんと右辺は $(\text{rot } \vec{v})_z$ じゃないですか！

ω は、z軸のまわりの角速度だから ω_z とおいて、

$$\omega_z = \frac{1}{2} (\text{rot } \vec{v})_z$$

③ ほらっ、rotって『回転』でしょう？

①式の $\frac{\partial v_y}{\partial x}$ は、 v_y の x 方向への勾配で、 $\frac{\partial v_y}{\partial x} = k$ であり、

②式の $\frac{\partial v_x}{\partial y}$ は、 v_x の y 方向への勾配で $\frac{\partial v_x}{\partial y} = -k$ です。

微少正方形は、反時計まわりに回転し、これが正の向きですから、

$$\frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \quad \text{だからこのマイナスが現れてくるのです}$$

ところで、 $\frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} = k - (-k) = 2k$ ですから

③は、 $\omega_z = \frac{1}{2}(\text{rot } \vec{v})_z = \frac{1}{2} \cdot 2k = k$ となっています。

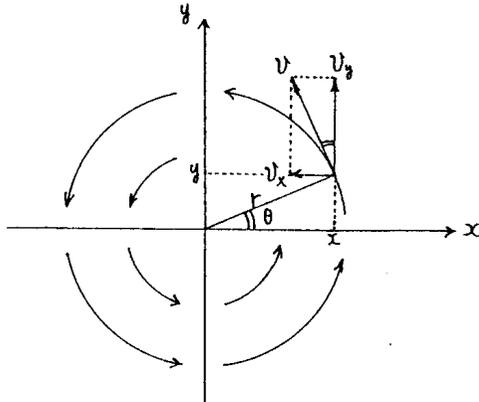


■ 剛体的に回転する流体の流速ベクトルの場

実は、ここまで黙ってましたが（気がついてましたか？ こりゃまた失礼）、上のベクトル場は、一定の角速度 ω で剛体的に回転する流体の流速ベクトルの場なのです。

つまり、 $\vec{v} = r\omega$ （流速 v が r に比例）ってやつです。

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta$$



$$\begin{aligned} v_x &= -v \sin \theta = -r \omega_z \sin \theta = -\omega_z y \\ v_y &= v \cos \theta = r \omega_z \cos \theta = \omega_z x \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \leftarrow \text{ね!} \end{array} \right\}$$

$$(\text{rot } \vec{v})_z = \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} = 2\omega_z \text{ となり、}$$

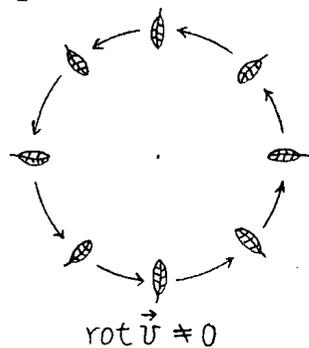
やはり、

$$\omega_z = \frac{1}{2}(\text{rot } \vec{v})_z \text{ となります。}$$

剛体的に回転する流体の微少部分は、流体と同じ角速度で『自転』しますものね。

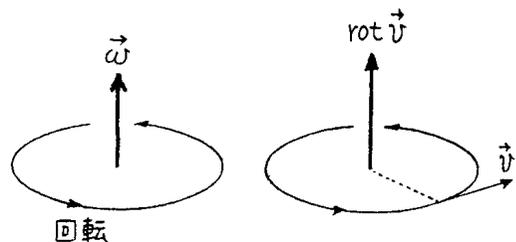
$\frac{1}{2} \text{rot } \vec{v}$ は、微少部分の自転の角速度なのです。

こういう流速の場に、木の葉を浮かべたとすると、右図のように、自転しながら回転するわけです。こういう流速の場を『渦あり』といいます。



蛇足ですが、角速度 ω もベクトルであって、右図のような向きの関係がありますから、

$\vec{\omega} = \frac{1}{2} \text{rot } \vec{v}$ より、 $\text{rot } \vec{v}$ の向きも、右図のような向きの関係をもっています。



■ x軸方向に勾配をもつ流速ベクトルの場

先の例より易しいのですが、
流速のベクトル場が、

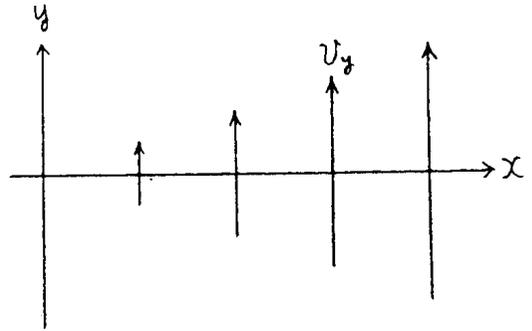
$$\begin{aligned} v_x &= 0 \\ v_y &= kx \\ v_z &= 0 \end{aligned}$$

だったらどうでしょう？

$$(\text{rot } \vec{v})_z = \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} = k \quad \text{となります。}$$

↓
ゼロ

この流体中の微小部分（あるいは浮かべた木の葉）は、
角速度 $k/2$ で回転しながら、 y 正方向へ流されていきます。
この流れは、角速度 $k/2$ の回転流と同じなのです。



■ 流速がrに反比例する流速ベクトルの場

では、流速が r に反比例する場合を考えてみましょう。

つまり、 $v = \frac{k}{r}$ である場合です。

$$\begin{aligned} v_x &= -v \sin \theta = -\frac{k \cdot y}{r \cdot r} = -\frac{ky}{x^2 + y^2} \\ v_y &= v \cos \theta = \frac{k \cdot x}{r \cdot r} = \frac{kx}{x^2 + y^2} \end{aligned}$$

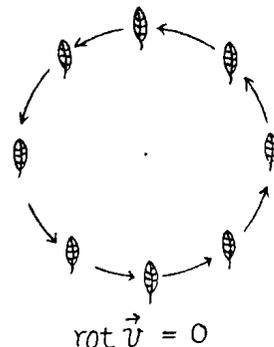
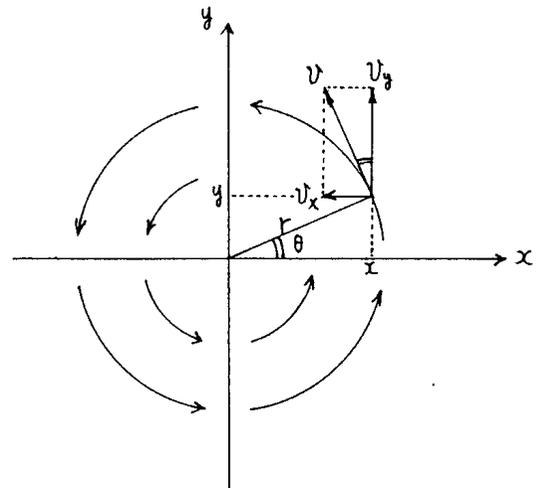
したがって、

$$(\text{rot } \vec{v})_z = \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y}$$

$$= k \frac{x^2 + y^2 - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} - \left(-k \frac{x^2 + y^2 - 2y^2}{(x^2 + y^2)^2} \right) = 0 \quad \text{こういうのを『渦なし』といいます。}$$

この流れに、木の葉を浮かべると、
右図のように、向きを変えずに回るわけです。
風呂桶の栓を抜いたときできる水の渦（『渦なし』の渦って
わけです。ははは）が、こういうタイプの流れです。
角運動量保存則 $mvr = \text{一定}$ より、

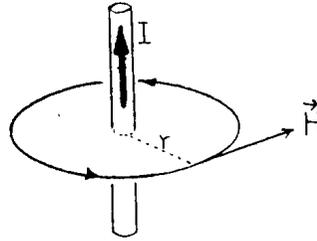
$$v \propto \frac{1}{r} \quad \text{ですものね。}$$



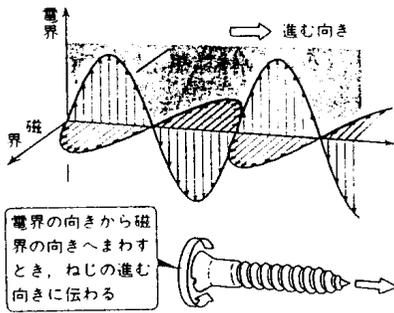
NHK教育TVで6月12日に放送された「やってみよう なんでも実験」という番組で、この渦に鳥の羽毛を
落として渦の回転の様子を調べていましたが、向きを変えずに回転する羽毛が見事に撮影されていました。

それから、直線電流のつくる磁界

$H = \frac{I}{2\pi r}$ も、 r に反比例しますから、
このベクトル場も $\text{rot} \vec{H} = 0$
つまり、『渦なし』であるわけです。



■ 電磁波は、どのように進んでいくのか？



高校の物理の教科書には、こういう図が載っていますが、どう
いう具合にz軸正方向に電磁波が伝わっていくのか、どうもピン
ときません。

でも、これまでやってきた rot のイメージと、マクスウェル
の方程式

$$\text{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{と} \quad \text{rot} \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

から考えてみると、その感じがつかめます。

たとえば、

$\text{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ の意味は、『 \vec{B} の時間的変化が \vec{E} の渦を作りだす』ということですが、

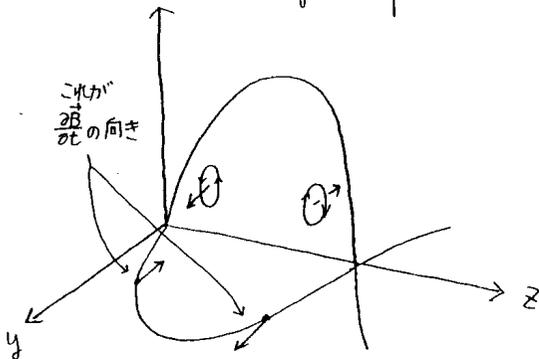
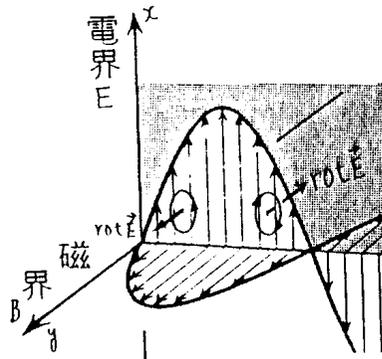
原因と結果をひっくり返して言えば、『 \vec{E} の渦があるところでは、 \vec{B} の時間的変化がある』と言えるので、

左図で、電界 E の渦 ($\text{rot} E$) を調べてみると、

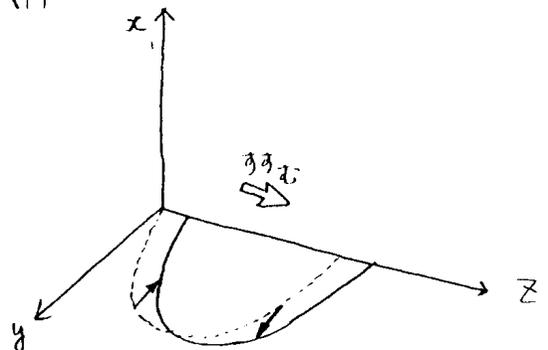
←こうなってるわけです。
だから $\text{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ より、

$\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ の向きと、 $\text{rot} \vec{E}$ の向きは逆だから

下図のようになって、



⇒



と、めでたく磁場はz軸正方向へ進んでいることがわかるわけです。

同様に、電界 \vec{E} の進む向きも $\text{rot} \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ から分かります。図を書いてやってみましょう。

【参考文献】長沼伸一郎；物理数学の直観的方法；通商産業研究社

(電磁波の進み方の説明のアイデアは、この本を参考にしました)